



**2019 一带一路暨金砖国家技能发展  
与技术创新大赛  
【移动机器人】  
竞赛技术规程（中文版）**

金砖国家工商理事会（中方）技能发展工作组  
2019 一带一路暨金砖国家技能发展与技术创新大赛组委会  
竞赛技术委员会专家组制定

2019 年 6 月 20 日

赛项名称	2019 一带一路暨金砖国家技能发展与技术创新大赛—“移动机器人”赛项					
联系人	周海燕	工作单位	北京企学研教育科技有限公司	职务	院长助理	
电话	13366353668		E-mail	1248499675@qq.com		
指导专家	付宏生	单位	竞赛技术委员会	职务/职称	主任/教授	
电话	13681116357		E-mail	fhs-2000@126.com		
序号	赛项专家组职务	姓名	工作单位	职称/职务	手机	E-mail
1	组长	郑桐	天津职业技术师范大学	副教授/系主任	13302038650	zheng_tong@126.com
2	副组长	周宇	武汉船舶职业技术学院	副教授/教研室主任	13487075441	32981348@qq.com
3	组员	邓三鹏	天津职业技术师范大学	教授/所长	18920108345	37003739@qq.com
4	组员	郁汉琪	南京工程学院工业中心	教授/院长	13805179061	13805179061@163.com
5	组员	许怡赦	湖南机电职业技术学院	副教授/教研室主任	13973186426	763438598@qq.com
6	组员	湛年远	广西电力职业技术学院	副教授	13481162954	535531868@qq.com
7	组员	宗冬芳	浙江交通技师学院	高讲/系主任	18257839268	104062967@qq.com
8	组员	张云龙	包头轻工职业技术学院	教授/自动化学院院长	13327181885	1990421751@qq.com
9	组员	熊越东	苏州工业职业技术学院	教授	15150131847	xiongyd@sit.edu.cn
10	组员	吕世霞	北京电子科技职业学院	副教授/系主任	13911168848	lvshixia5@126.com
11	组员	权利红	天津博诺智创机器人技术有限公司	副总经理	13512837239	724025310@qq.com

# 2019 一带一路暨金砖国家技能发展与技术创新大赛

## — “移动机器人” 赛项技术规程

### 一、竞赛项目

赛项编号：JZ19-04

赛项名称：移动机器人

赛项组别：中职组、高校组、教师组

赛项归属产业：智能制造、机器人产业、新兴技术产业

赛项类型：国际级竞赛

### 二、竞赛目的

以“中国制造 2025”为背景，针对装备制造业转型升级对岗位技能提升的要求，面向全国中等职业学校和高等院校机器人工程、工业机器人技术、机器人应用与维护、机电一体化和自动化技术等专业，围绕真实工作过程、任务和要求设计竞赛内容，重点考察选手的实际动手能力、规范操作和创新创意水平，检验参赛选手的综合职业能力。通过技能竞赛促进中等职业学校和高等院校机器人相关专业发展、课程建设和人才培养质量，为世界技能大赛移动机器人赛项助力，解决机器人产业迅猛增长与专业人才严重短缺的矛盾，提升机器人技能型人才水平和数量，服务智能制造领域，为探索申请世界技能大赛开设金砖板块积累成果和经验。

### 三、竞赛内容

#### （一）实操竞赛内容

参赛选手在 270 分钟内，根据赛场提供的任务书和有关资料，完成竞赛任务。

1. 移动机器人制作与装配。
2. 移动机器人基础功能测试。
3. 移动机器人手动综合功能测试。
4. 移动机器人自动综合功能测试。
5. 职业素养。

## （二）考试及答辩展示内容

学生组（含中职组与高校组）集中职业能力考试，考试时间为120分钟。由组委会选派专家出考题，要求参赛选手（选1名代表）进行集中职业能力考试。考试主要考察选手在执行工作任务过程中的直观展示性、功能性、价值导向性、经济性、生产和工作过程导向性、社会接受度、环保性、创造性等八个方面的职业能力。

教师组（建议两名选手参加，可以互相补充）（选1名代表）答辩展示采用说课形式，时间为10分钟。内容与移动机器人相关即可，说课内容包含但不限于：课程教学目标和定位，学习情境，学习目标、教学内容、教学方法、教学过程、教学媒体、资源和环境选择以及教学评价。该项目旨在考察教师对教学设计、课件制作、师范素养等师范技能的掌握程度。

所有参赛选手的技术文件（PPT、视频等）由各参赛队在赛前提前制作完成。

## 四、竞赛方式

本赛项为团体赛，参赛队由2名选手组成，不计选手个人成绩，统计参赛队总成绩进行排序。整个竞赛过程包括：第一阶段“实操竞赛”和第二阶段学生组“职业能力考试”、教师组“答辩展示”两个方面内容。

每所院校每个组别限报 1-2 支参赛队，参赛选手为同一学校，不允许跨校组队；决赛时中职组、高校组、教师组参赛队伍总共不超过 120 支队伍。

将针对竞赛内容分批组织培训，每次培训结束，由赛项组委会根据专家组命题题库，抽取试题和邀请第三方裁判，对培训学员进行考试选拔，根据每批次考试结果，由赛项组委会通知公示晋级决赛的队伍名单。

每支参赛队由 2 名选手组成，指定 1 人为队长，学生组竞赛可以设置不超过 2 名指导教师，每队设置领队 1 名。

竞赛采取多场次进行，由赛项组委会按照竞赛流程组织各领队参加公开抽签，确定各队参赛场次。参赛队按照抽签确定的参赛时段分批次进入竞赛场地参赛。五、竞赛流程（本流程以最终通知为准）

### （一）竞赛流程

参赛队报到 → 组织参赛队赛前说明会、熟悉场地 → 举办开幕式 → 正式竞赛（期间组织观摩、交流活动） → 竞赛结束（参赛队上交竞赛成果） → 专家评委进行评定 → 举办颁奖仪式、闭幕式 → 召开竞赛组织委员会总结会议。

### （二）时间安排

竞赛预计时间安排为 4 天进行，正式竞赛为 2 天，其中教师组实操竞赛期间安排学生组统一进行职业能力考试（120 分钟），集中答卷考试。具体安排见表 1。

表 1 竞赛时间安排与流程

日期	时间	内容
第一天	12:00	参赛选手报到结束
	14:00~16:00	赛前说明会及场次抽签

日期	时间	内容
	16:00~17:00	开幕式 开幕式入场
第二天	07:00~07:30	参赛选手检录、抽签（第一场）
	07:30~12:00	正式竞赛（第一场）
	14:00~14:30	参赛选手检录、抽签（第二场）
	14:30~19:00	正式竞赛（第二场）
	14:30~16:30	职业能力考试
第三天	07:00~07:30	参赛选手检录、抽签（第三场）
	07:30~12:00	正式竞赛（第三场）
	14:00~14:30	参赛选手检录、抽签（第四场）
	14:30~19:00	正式竞赛（第四场）
第四天	08:00~10:15	智能制造类专业建设研讨会
	10:30~12:00	大赛闭幕式、颁发证书

## 六、竞赛试题

（一）由赛项组委会组成命题专家组，在保密、独立的环境中，拟定 5 套竞赛试题。竞赛试题工作任务的工作量、难度保持一致。

（二）竞赛试题经由赛项组委会指定的独立专家进行审核。

（三）赛前 1 个月在大赛官方信息发布平台上公布样题。

（四）将拟定的多份竞赛试题密封，在赛项监督组监督下，每次赛卷由赛项组委会组织，现场随机抽取。

## 七、竞赛规则

（一）选手参赛资格要求：

1. 中职组：中等职业学校（含中专、职高、职教中心、技工学校，技师学院）在籍学生，其中技师学院为一至三年级在籍学生。

2. 高校组：高等职业院校（含高职、高专、成人高校、技师学院）和应用本科在籍学生，其中技师学院为四年级以上在籍学生。

3. 教师组：中等职业学校（含中专、职高、职教中心、技工学

校，技师学院）专任教师；高等职业院校（含高职、高专、成人高校、技师学院）和应用本科专任教师。

## （二）报名要求

1. 竞赛组队要求：每所院校每个组别限报 1-2 支参赛队，参赛选手为同一学校，不允许跨校组队。

2. 人员变更：参赛选手和指导教师报名获得确认后不得随意更换。如备赛过程中参赛选手和指导教师因故无法参赛，须在开赛前 10 个工作日内出具书面说明，经大赛组委会办公室核实后予以更换；报到后选手因特殊原因不能参加竞赛时，由大赛组委会根据赛项特点决定是否可进行缺员竞赛。

## （三）赛前准备

### 1. 熟悉场地

（1）选手报到后由主办方组织各参赛队熟悉场地。熟悉场地时，参赛队限定在观摩区活动，不得进入竞赛区。同时召开领队会议，宣布竞赛纪律和有关规定。

（2）熟悉场地时应严格遵守相关规定，严禁喧哗、拥挤、打闹，避免发生意外事故。

### 2. 文明参赛要求

（1）竞赛所用的设备、仪器、工具等由大赛组委会统一提供，各参赛队可以根据需要选择使用。

（2）参赛选手在竞赛开始前 30 分钟到指定地点检录，接受工作人员对选手身份、资格和有关证件的检查。竞赛计时开始，选手未到的，视为自动放弃。

（3）竞赛用仪器设备、赛位由抽签确定，不得擅自变更、调整。

(4) 选手在竞赛过程中不得擅自离开赛场。如有特殊情况，须经裁判人员同意。选手休息、饮水、上洗手间等不安排专门用时，统一计在竞赛时间内。竞赛计时以赛场设置的时钟为准。

(5) 竞赛期间，选手不得将手机等通信工具带入赛场。非同组选手之间不得以任何方式传递信息，如传递纸条、用手势表达信息、用暗语交换信息等。

(6) 所有人员在赛场内不得喧哗，不得有影响其他选手完成工作任务的行为。

(7) 爱护赛场提供的器材，不得移动赛场内台桌、设备和其它物品的位置，不得故意损坏设备和仪器。竞赛中参赛选手须严格遵守相关操作规程，确保人身及设备安全，并接受裁判员的监督和警示。

(8) 完成竞赛任务期间，不得与其他选手讨论，不得旁窥其他选手的操作。

(9) 遇事应先举手示意，并与裁判人员协商，按裁判人员的意见办理。

(10) 任务一、二、三进行现场编程调试，任务四自动综合功能测试可自带程序调试。选手进入比赛现场前将存储盘(如U盘、硬盘)交给裁判长统一封存，选手先进行任务一、二、三程序编程调试，评分结束后选手可申请取回存储盘进行任务四程序调试。除任务四外，不得使用存储盘，一经发现，取消比赛资格。

(11) 竞赛过程中，选手须严格遵守安全操作规程以确保人身及设备安全。选手因个人误操作造成人身安全事故和设备故障时，裁判长有权中止该队竞赛；如非选手个人原因出现设备故障而无法竞赛，由裁判长视具体情况做出裁决(调换到备份赛位或调整至最后一场次

参加竞赛)。裁判长确定设备故障时可派技术支持人员排除故障后继续竞赛，并补足所耽误的竞赛时间。

(12) 参赛队如需提前结束竞赛，应举手向裁判员示意，由裁判员记录竞赛结束时间。参赛队结束竞赛后不得再进行任何操作。

(13) 选手须按照程序提交竞赛结果，配合裁判做好赛场情况记录并与裁判一起签字确认，不得拒签。

(14) 不乱摆放工具，不乱丢杂物。完成竞赛任务后清洁赛位，工具、线头、废弃物品不得遗留在赛位上。

(15) 竞赛结束后参赛选手应到指定地点等候，待裁判员允许后方可离开。

(16) 文明用语，尊重裁判和其他选手，不得辱骂裁判和赛场工作人员，不得打架斗殴。

(17) 任何人不得以任何方式暗示、指导、帮助参赛选手，对造成后果的，视情节轻重酌情扣除参赛选手成绩。

(18) 竞赛过程中，除参加当场次竞赛的选手、执行裁判员、现场工作人员和经批准的人员外，其他人员一律不得进入竞赛现场；竞赛结束后，参赛人员应根据指令及时退出竞赛现场，对不听劝阻、无理取闹者追究责任，并通报批评。

(19) 裁判长在竞赛结束前 15 分钟提醒选手，裁判长发布竞赛结束指令后所有参赛队立即停止操作，按要求清理赛位，不得以任何理由拖延竞赛时间。

(20) 参赛选手不得将竞赛任务书、图纸、草稿纸和工具等与竞赛有关的物品带离赛场，选手必须经现场裁判员检查许可后方可离开赛场。

(21) 参赛队需按照竞赛要求提交竞赛结果，裁判员与参赛选手一起签字确认。

### 3. 成绩评定及公布

#### (1) 组织分工

在赛项组委会的领导下成立由检录组、裁判组和仲裁组组成的成绩管理组织机构。具体要求与分工如下：

①检录工作人员负责对参赛队伍（选手）进行点名登记、身份核对等工作。

②裁判组实行“裁判长负责制”。设裁判长 1 名，全面负责赛项的裁判管理工作并处理竞赛中出现的争议问题。

③裁判员分为加密裁判、现场裁判和评分裁判。加密裁判负责组织参赛队伍（选手）抽签，对参赛队信息、抽签代码等进行（二次加密）加密，不参与评分工作；现场裁判按规定做赛场记录，维护赛场纪律，评定参赛队的现场得分；评分裁判负责对参赛队伍（选手）的竞赛任务完成、竞赛表现进行评分。

④仲裁组负责接受由参赛队领队提出的对裁判结果的申诉，组织复议并及时反馈复议结果。

#### (2) 成绩评分

##### ①现场评分

现场裁判依据现场评分标准，对参赛队的操作规范、现场表现等进行评分。评分结果由参赛选手、裁判员、裁判长签字确认。

##### ②过程评分

根据参赛选手在分步操作过程中的规范性、合理性以及完成质量等，评分裁判依据评分标准按步给分。

### ③抽检复核

为保障成绩统计的准确性，组委会对赛项总成绩进行抽检复核。错误率超过 5%的，则认定为非小概率事件，裁判员须对所有成绩进行复核。

### ④成绩公布

由承办单位信息员将裁判长提交赛项总成绩的最终结果录入赛务管理系统。承办单位信息员对成绩数据审核后，将赛务系统中录入的成绩导出打印，经赛项裁判长、仲裁组、监督组和赛项组委会审核无误后签字，同时将裁判长、仲裁组及监督组签字的纸质打印成绩单报送赛项组委会和大赛组委会办公室，由赛项组委会在闭幕式公布竞赛成绩。

## 八、竞赛环境

### （一）竞赛场地要求

1. 竞赛区域净空高度不低于 3.5m，采光（高频无闪灯）、照明和通风良好，环境温度、湿度符合设备使用规定，同时满足选手的正常竞赛要求。

2. 赛场主通道宽 3m 以上，符合紧急疏散要求。

3. 赛场提供稳定的水、电、气源和供电应急设备，并有保安、公安、消防、设备维修和电力抢险人员待命，以防突发事件。

4. 根据赛项特点，用警示胶带隔离成竞赛区域构成竞赛单元，每个参赛队的竞赛场地长 4 米，宽 2 米。每个竞赛单元间距不小于 1.5m，每队配备电脑桌、电脑等设备。

5. 各单元均提供单相交流 220V 电源供电设备，并为每位参赛选手提供一套防护用品。

6. 赛场设维修服务、医疗、生活补给站等公共服务区，为选手和赛场人员提供服务；设有安全通道，大赛观摩、采访人员在安全通道内活动，保证大赛安全有序进行。

7. 赛事单元相对独立，确保选手独立开展竞赛，不受外界影响；赛区内包括厕所、医疗点、维修服务站、生活补给站、垃圾分类收集点等都在警戒线范围内，确保大赛在相对安全环境内进行。

## （二）竞赛场地

本次大赛的竞赛场地采用基于第 45 届世界技能大赛研制的 BNRT-MOB-4501 型竞赛场地。本次大赛主要采用的竞赛机器人运行环境、货物的特性描述见表 2。

表 2 竞赛场地

图片	说明																																																	
	<p>工作场地</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>运行场地为尺寸约为 4000*2000mm，地面平整的空间</li> </ul>																																																	
<p style="text-align: center;"><b>Competition Day 2</b></p> <p style="text-align: center;"><b>SAMPLE</b> Evaluated Autonomous Task Run Patterns</p> <table border="1" style="width: 100%; text-align: center;"> <thead> <tr> <th></th> <th>Workstation One</th> <th>Workstation Two</th> <th>Workstation Three</th> <th>Workstation Four</th> <th>Workstation Five</th> <th>Workstation Six</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>Known In Advance Evaluated Autonomous Task Run One</td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>Known In Advance Evaluated Autonomous Task Run Two</td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>Known In Advance Evaluated Autonomous Task Run Three</td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>		Workstation One	Workstation Two	Workstation Three	Workstation Four	Workstation Five	Workstation Six	Known In Advance Evaluated Autonomous Task Run One														Known In Advance Evaluated Autonomous Task Run Two														Known In Advance Evaluated Autonomous Task Run Three														<p>条形码与高尔夫球对应表</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>机器人需要识别条形码并将相应的高尔夫球放入任意工件盒中，将工件盒运输到相应的条形码工作点</li> </ul>
	Workstation One	Workstation Two	Workstation Three	Workstation Four	Workstation Five	Workstation Six																																												
Known In Advance Evaluated Autonomous Task Run One																																																		
Known In Advance Evaluated Autonomous Task Run Two																																																		
Known In Advance Evaluated Autonomous Task Run Three																																																		

## 九、技术规范

### 1. 竞赛标准

根据教育部中等职业学校和高等院校加工制造专业类教学指导方案，参照工业机器人装调维修工、工业机器人操作调整工、工业机器人安全规范等国家职业技术标准要求实施，见表3。

表3 技术标准

序号	标准号	名称
1	JX04-24-01	工业机器人装调维修工
2	JX04-24-02	工业机器人操作调整工
3	GBT 26154-2010	装配机器人通用技术条件标准
4	GB 11291-1997	工业机器人安全规范
5	SJ/T 10533-94	电子设备制造防静电技术要求
6	JY 0001-2003	教学仪器设备产品一般质量要求
7	LD/T81.1-2006	职业技能实训和鉴定设备通用技术规范
8	6-05-02-03	数控机床装调维修工国家职业标准
9	6-08-04-02	电子设备装接工国家职业标准

### 2. 职业道德

- (1) 敬业爱岗，忠于职守，严于律己；
- (2) 刻苦学习，钻研业务，善于观察，勤于思考；
- (3) 认真负责，吃苦耐劳；
- (4) 遵守操作规程，安全、文明生产；
- (5) 着装规范整洁，爱护设备，保持工作环境清洁有序。

### 3. 相关知识与技能

- (1) 小型机器人的工作原理；
- (2) 小型机器人机械结构、安装、检测、调试；
- (3) 小型机器人控制系统原理、装配、调试和故障排除；
- (4) 小型机器人应用程序编写；
- (5) 小型机器人整机调试。

## 十、技术平台

本次大赛的竞赛平台采用基于第 45 届世界技能大赛研制的 BNRT-MOB-45 型移动机器人，竞赛器材由组委会统一提供。每套设备由上百种零件组成。采用模块化设计，具备通用型接口，可以根据需求组成不同结构形式，能激发学生创新思维，同时能够满足技能竞赛要求。

移动机器人设备如图 1 所示。



图 1 BNRT-MOB-45 型移动机器人套件

1. 配置工业级的铝合金结构组件；
2. 配置 NI myRIO 控制器、NI LabVIEW 学生版软件及工具包；
3. 配置传感器套件：智能相机、无线遥控手柄、USB-HUB、超声波测距传感器、陀螺仪、红外测距传感器、光电传感器、12V/6800mAh 的锂电池和充电器、ON/OFF 电源开关、电线和控制电路板；
4. 配置带编码器的 12V 直流减速电机；
5. 配置 5V 数字舵机；
6. 配置 2x170mm 的直线导轨和滑块；

7. 主控制器如图 2 所示，直流供电范围为 6V~16V，共有 40 条数字 I/O 线，支持 SPI、PWM 输出、正交编码器输入、UART 和 I2C，以及 8 个单端模拟输入，2 个差分模拟输入，4 个单端模拟输出和 2 个对地参考模拟输出，方便通过编程控制连接各种传感器及外围设备；



图 2 主控制器实物图

#### 8. 支架和结构组件

浅茶色半透明有机玻璃板，螺丝，尼龙防松螺母，3D 打印固定件一组，电机固定支架 4 个，U 型铝型材车身底盘配件，机械手爪配件一套，手爪提升机构一套，工具一套。

### 十一、成绩评定

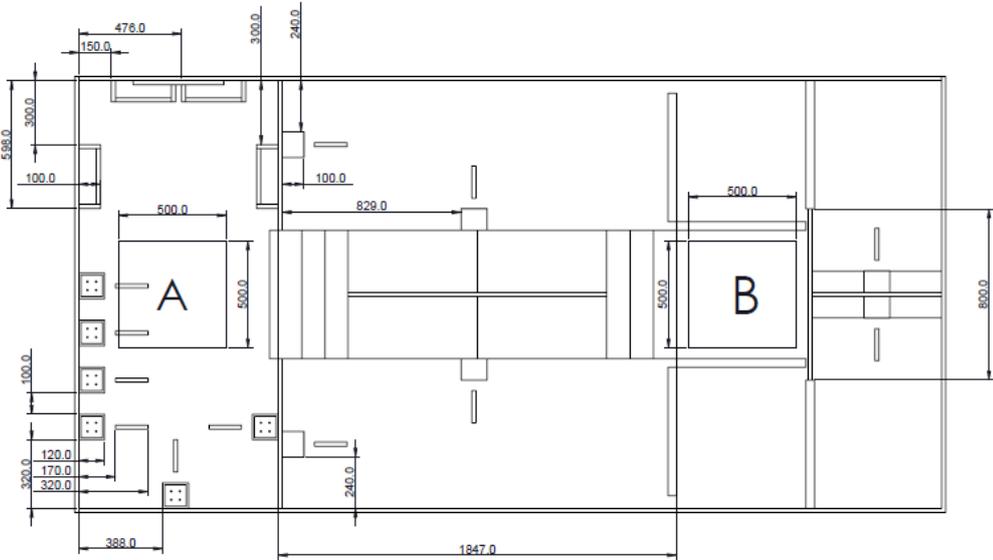
采用过程评价与结果评价相结合、能力评价与职业素养评价相结合的方式。竞赛项目满分为 100 分，学生组实操竞赛与职业能力考试在总成绩中权重分别为 85%和 15%，教师组实操竞赛与答辩展示在总成绩中权重分别占 70%和 30%。具体评分细则见表 4。

表 4 竞赛项目配分表

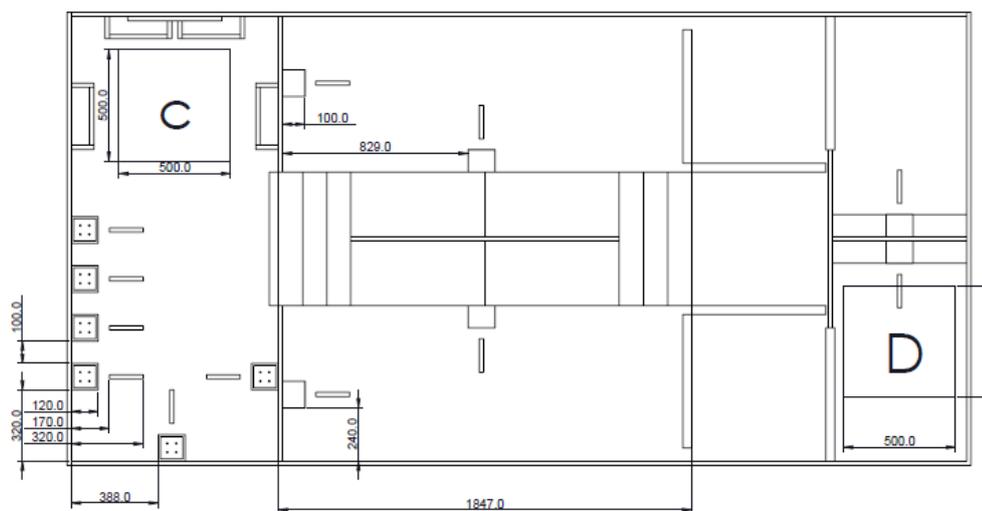
项目	任务一	任务二	任务三	任务四	职业素养
分值	20	21	25	24	10

任务一：移动机器人制作与装配（20 分）

序号	装调任务要求
1	在移动机器人基体上安装电机和车轮，并连线
2	手爪升降机构的安装与连接
3	myRIO 控制器的安装与连接
4	驱动板的安装与连接
5	传感器的安装与连接
6	视觉系统的安装与连接
7	急停开关和电压显示模块等电气元件的安装与连接
任务二：移动机器人基础功能测试（14 题选 10 题，每题只有一次测试机会，21 分）	
序号	在工作台上的机器人性能要求
1	距离传感器性能测试 一块挡板被放置在超声波或红外测距传感器前，机器人必须做出预定响应，例如后退。
2	QTI 传感器性能测试 将传感器放置贴有黑色绝缘胶场地上，MYRIO 的 LED1 指示灯闪烁，在无黑色绝缘胶场地上，指示灯 LED1 常亮。
3	直线向前 机器人必须在场地地板上前进 100cm，前后误差±5cm
4	直线后退 机器人必须在场地地板上后退 100cm，前后误差±5cm
5	左右平移 机器人必须在场地地板上向左/向右平移 50cm，距离误差±5cm
6	旋转 机器人必须在规定的 600mm*600mm 区域内完成 270°旋转，误差±15°
7	安全灯测试

	<p>机器人运行中，安全指示灯在通电工作状态时点亮，在车轮运动时闪烁</p>
8	<p>提升电机测试</p> <p>机器人将装载部件的指定部件箱抬起</p>
9	<p>自动控制模式下抓球</p> <p>从部件盒中抓到指定的高尔夫球</p>
10	<p>摄像头识别条形码</p> <p>正确识别零件订单板上显示的条形码</p>
11	<p>自动控制模式下实现跟踪与避障</p> <p>机器人在自动模式下跟随挡板前进和后退，挡板静止后机器人在距离挡板 <b>30cm</b> 处停止，停止后选手按下急停，进行测量，误差不得超过 <math>\pm 5\text{cm}</math>。（评分前需和裁判指明停止后距挡板 <b>30cm</b> 处移动机器人上的参照部位</p>
12	<p>自动控制模式下放置部件箱</p> <p>将装载部件的指定部件箱抬起并放到指定的工作台上，保持装载部件的指定部件箱稳定</p>
13	<p>机器人路径测试</p> <p>机器人被放置在距坡形正前方 <b>200mm</b> 处的一个 <b>500mm*500mm</b> 的 A 区域内，机器人能够顺利到达另一侧的一个 <b>500mm*500mm</b> 的 B 区域内。</p> 
14	<p>机器人路径测试</p>

自动模式下，机器人从起始位置在抓球区背对两个球槽 C 区域内。机器人不允许出现碰撞到达指定的工作站面前的 500mm\*500mm 方框 D 区域内



任务三：移动机器人手动综合功能测试（25）

序号

评分项目

1

第一视角遥控综合功能测试(建议每赛位配置一个7寸以上的独立显示器，用于独立显示摄像头所采集的数据，避免卡顿)

两名参赛选手将坐在球场边的桌子旁，背对着场地。选手的电脑将是开放的，选手能够看到他们的电脑屏幕，选手可以看到显示器上显示的摄像机图像，发送到这个监视器的图像来自机器人摄像机上的一个独立于MyRIO/Labview控制系统的功能。

**注：没有第三视角遥控操作，反映的是真实的工作场所，远程机器人操作员管理机器人及其机器人的图像管理系统，而机器人处于操作员无法直接看到机器人的位置。**

**注：没有第三视角遥控操作，第一视角是主要的遥控操作控制方法，除非竞争空间独立的摄像机信号出现问题。**

第三视角遥控控制方式：

两名参赛选手并排坐在球场边面对场地的桌子旁，竞争对手的电脑是开放的，竞争对手能够看到他们的电脑屏幕，远程操作，由远程操作人员进行远程操作，远程操作人员可以直接看到机器人和球场。

**注意：第三视角遥控是第二遥控控制方法，只有在竞争空间独立的摄像机信号出现问题时才会使用。**

机器人必须管理的“卡车组件”（高尔夫球）的数量在三个评估测试项目中是不同的，工作站任务是在三个评估测试项目中由裁判长随机抽取的。

1. 完成工作站 1 任务

将工作站 1 任务指定的“卡车组件”（高尔夫球）放入指定组件载体架上，并将组件载体架上放至工作站 1 上。

2. 完成工作站 2 任务

将工作站 2 任务指定的“卡车组件”（高尔夫球）放入指定组件载体架上，并将组件载体架上放至工作站 2 上。

3. 完成工作站 3 任务

将工作站 3 任务指定的“卡车组件”（高尔夫球）放入指定组件载体架上，并将组件载体架上放至工作站 3 上。

4. 完成工作站 4 任务

将工作站 4 任务指定的“卡车组件”（高尔夫球）放入指定组件载体架上，并将组件载体架上放至工作站 4 上。

5. 完成工作站 5 任务

将工作站 5 任务指定的“卡车组件”（高尔夫球）放入指定组件载体架上，并将组件载体架上放至工作站 5 上。

6. 完成工作站 6 任务

将工作站 6 任务指定的“卡车组件”（高尔夫球）放入指定组件载体架上，并将组件载体架上放至工作站 6 上。

条形码和高尔夫球对应关系（上条形码，下对应球）如下图所示：

Competition Day 2						
<b>SAMPLE</b> Evaluated Autonomous Task Run Patterns						
	Workstation One 	Workstation Two 	Workstation Three 	Workstation Four 	Workstation Five 	Workstation Six 
Known In Advance Evaluated Autonomous Task Run One						
Known In Advance Evaluated Autonomous Task Run Two	 	 	 	 	 	 
Known In Advance Evaluated Autonomous Task Run Three	  	  	  	  	  	  

任务四：移动机器人自动综合功能测试（24分）

序号	评分项目
1	<p>移动机器人从指定的起始位置出发，自动完成目标球的运送任务。参照条形码图案和高尔夫球对应表如下图所示，一个条形码图案对应一个或多个同色或不同色系高尔夫球，在评估测试项目过程中，参赛者的机器人和电脑之间不允许有任何互动。测试项目是通过选手的电脑按下 Enter 键或机器人上指定的按钮开始的。一旦测试项目执行开始，选手不允许触碰电脑和机器人。（参照条形码和高尔夫球对应表，自动运行开始后，选手不得触碰机器人，一旦触碰机器人即视为该项测试结束。每个队有两次展示机会，最终得分取两次得分的最高分）任务流程如下：</p>

机器人必须管理的“卡车组件”（高尔夫球）的数量在三个评估测试项目中是不同的，工作站任务是在三个评估测试项目中由裁判长随机抽取的。如下图所示：

1. 完成工作站 1 任务

将工作站 1 任务指定的“卡车组件”（高尔夫球）放入指定组件载体架上，并将组件载体架上放至工作站 1 上。

2. 完成工作站 2 任务

将工作站 2 任务指定的“卡车组件”（高尔夫球）放入指定组件载体架上，并将组件载体架上放至工作站 2 上。

3. 完成工作站 3 任务

将工作站 3 任务指定的“卡车组件”（高尔夫球）放入指定组件载体架上，并将组件载体架上放至工作站 3 上。

4. 完成工作站 4 任务

将工作站 4 任务指定的“卡车组件”（高尔夫球）放入指定组件载体架上，并将组件载体架上放至工作站 4 上。

5. 完成工作站 5 任务

将工作站 5 任务指定的“卡车组件”（高尔夫球）放入指定组件载体架上，并将组件载体架上放至工作站 5 上。

6. 完成工作站 6 任务

将工作站 6 任务指定的“卡车组件”（高尔夫球）放入指定组件载体架上，并将组件载体架上放至工作站 6 上。

Competition Day 2						
<b>SAMPLE</b> Evaluated Autonomous Task Run Patterns						
	Workstation One 	Workstation Two 	Workstation Three 	Workstation Four 	Workstation Five 	Workstation Six 
Known In Advance Evaluated Autonomous Task Run One						
Known In Advance Evaluated Autonomous Task Run Two	 	 	 	 	 	 
Known In Advance Evaluated Autonomous Task Run Three	  	  	  	  	  	  

任务五：职业素养（满分 10 分）

序号	评分项目
1	公平竞赛，遵守赛场纪律
2	操作规范，无事故
3	着装规范整洁，爱护设备，保持竞赛环境清洁有序
4	团队分工合理，冷静、高效，一丝不苟
5	工具的使用符合工业安全

职业能力考试和答辩展示（100 分）

序号	评分项目	
	学生组	教师组

1	功能和结构	课程教学目标
2	使用价值	教学内容
3	节约成本	教学方法
4	人性化设计	教学过程
5	团队合作	教学媒体
6	事故预防	教学资源选择
7	环保性	教学环境选择
8	创造性	教学评价
9		答辩展示效果

## 十二、奖项设定

1. 以各赛项实际参赛队成绩为依据，设一等奖占比 10%，二等奖占比 20%，三等奖占比 30%，其它选手颁发优秀奖。按获奖等级分别颁发奖杯、奖章及荣誉证书。

2. 移动机器人赛项申请出国参赛的队伍，按综合成绩排名，获得晋级俄罗斯赛区优先选择权，俄罗斯赛区两个晋级名额。

3. 各参赛队理论和实操成绩均合格的选手推荐由一带一路暨金砖国家技能发展国际联盟颁发技能护照证书（C 级）。

4. 获得一等奖队伍的指导教师颁发优秀指导教师证书。

5. 获得一等奖单位颁发最佳组织奖、二等奖的单位颁发优秀组织奖。

6. 另设竞赛支持奖若干名，突出贡献奖若干名。按类别颁发奖牌和证书。

7. 晋级参加俄罗斯赛区欧亚高科技公开赛，在俄罗斯赛区获得前三名的选手颁发奖章（金、银、铜）及技能护照（A 级），

专家颁发专家证书，其他人员颁发观察员证书。

8.团体一等奖选手获得天津博诺机器人技术有限公司实习邀请，公司提供实习培训机会并优先录取为技术支持工程师。

### 十三、赛项安全

（一）赛场所有人员（赛场管理与组织人员、裁判员、参赛员以及观摩人员）不得在竞赛现场内外吸烟，不听劝阻者给予通报批评或清退竞赛现场，造成严重后果的将依法处理。

（二）未经允许不得使用 and 移动竞赛场内的设施设备（包括消防器材等），工具使用后放回原处。

（三）选手在竞赛中必须遵守赛场的各项规章制度和操作规程，安全、合理的使用各种设施设备和工具，出现严重违章操作设备的，裁判视情节轻重进行批评和终止竞赛。

（四）选手参加实际操作竞赛前，应由参赛校进行安全教育。竞赛中如发现问题应及时解决，无法解决的问题应及时向裁判员报告，裁判员视情况予以判定，并协调处理。

（五）参赛选手不得触动非竞赛用仪器设备，对竞赛仪器设备造成损坏，由当事人单位承担赔偿责任（视情节而定），并通报批评；参赛选手若出现恶意破坏仪器设备等情节严重者将依法处理。

（六）参赛选手入场应身穿工作服、劳保鞋。工作服、劳保鞋不允许出现院校名称，以及其他与院校有关标识，具体由裁判决定是否符合竞赛使用，如违反规定视为违规处理（工作服、劳保鞋由参赛选手自备）。

（七）各院校在组织参赛队时，须为参赛选手购买大赛期间的人身意外伤害保险。

## 十四、申诉与仲裁

### （一）申诉

1. 参赛队对不符合竞赛规定的设备、工具、软件，有失公正的评判，以及对工作人员的违规行为等均可提出申诉。

2. 申诉应在竞赛结束后 2 小时内提出，超过时效将不予受理。申诉时，应按照规定的程序由参赛队向相应赛项仲裁工作组递交书面申诉报告。报告应对申诉事件的现象、发生的时间、涉及到的人员、申诉依据与理由等如实叙述。事实依据不充分、仅凭主观臆断的申诉不予受理。

3. 赛项仲裁工作组收到申诉报告后，应根据申诉事由进行审查，当日书面告知申诉处理结果。受理申诉的，须通知申诉方举办听证会的时间和地点；不受理申诉的，须说明理由。

4. 申诉人不得无故拒收处理结果，不允许采取过激行为，否则视为放弃申诉。申诉人不满意赛项仲裁结果的，可向竞赛组委会仲裁委员会提出复议申请。

### （二）仲裁

赛项设仲裁工作组和仲裁委员会。赛项仲裁工作组接受由代表队提出的对裁判结果的申诉。赛项仲裁工作组在接到申诉后的 2 小时内组织复议，并及时反馈复议结果。仲裁委员会裁定为最终裁定。

## 十五、竞赛观摩

（一）为了便于媒体、企业代表以及院校师生等社会各界人士了解大赛，赛场设有开放区，用于大赛观摩和采访。

（二）参加观摩人员可在规定时间、地点集合，以小组为单位，在赛场引导员引导下按指定路线有序进入赛场观摩。观摩时不得大声

喧哗，并严禁与选手进行交谈，不得在赛位前长时间停留，以免影响选手竞赛，不准向场内裁判及工作人员提问，拍照时禁止用闪光灯，凡违反规定者，立即取消其参观资格。

## 十六、竞赛视频

（一）本赛项将指定工作人员进行摄录和后期视频处理工作，摄录内容包括赛项开闭幕式、竞赛全过程、获奖作品和专家的点评，并适时对参赛人员、裁判员、获奖参赛队、优秀指导教师、行业和企业专业人员进行采访，采访内容包括选手参赛情况、裁判和工作人员工作情况、获奖参赛队获奖感言和赛项与行业发展等。

（二）摄录视频将按内容不同分别在大赛官方、主流视频网站（如优酷）、教学资源转化的多媒体光盘和网站（空间）上发布和收录，供大赛宣传、教师查阅、教学和学生使用。

## 十七、竞赛须知

### （一）参赛队须知

1. 各参赛队总人数不超过 5 人，其中含 2 名选手、2 名指导教师和 1 名领队，均须经报名和通过资格审查后确定。

2. 各参赛队报到时，请出示为参赛选手购买的大赛期间人身意外伤害保险。如未购买，将暂时不予办理报到手续。

3. 竞赛进行过程中及不同的赛段，参赛队不可以更换参赛选手。

4. 不允许增补新队员参赛，允许队员缺席竞赛。任何情况下，不允许更换新的指导教师，允许指导教师缺席。

5. 参赛队选手和指导教师要有良好的职业道德，严格遵守竞赛规则和竞赛纪律，服从裁判，尊重裁判和赛场工作人员，自觉维护赛场秩序。

## （二）指导教师须知

1. 各参赛代表队要发扬良好道德风尚，听从指挥，服从裁判，不弄虚作假。如发现弄虚作假者，取消参赛资格，名次无效。
2. 各代表队领队要坚决执行竞赛的各项规定，加强对参赛人员的管理，做好赛前准备工作，督促选手带好证件等竞赛相关材料。
3. 竞赛过程中，除参加当场次竞赛的选手、执行裁判员、现场工作人员和经批准的人员外，领队、指导教师及其他人员一律不得进入竞赛现场。
4. 参赛代表队若对竞赛过程有异议，在规定的时间内由领队向赛项仲裁工作组提出书面报告。
5. 对申诉的仲裁结果，领队要带头服从和执行，并做好选手工作。参赛选手不得因申诉或对处理意见不服而停止竞赛，否则以弃权处理。
6. 指导老师应及时查看大赛专用网页有关赛项的通知和内容，认真研究和掌握本赛项竞赛的规程、技术规范 and 赛场要求，指导选手做好赛前的一切技术准备和竞赛准备。
7. 领队和指导教师应在赛后做好赛事总结和工作总结。

## （三）参赛选手须知

1. 参赛选手应按有关要求如实填报个人信息，否则取消竞赛资格。
2. 参赛选手凭统一印制的参赛证和有效身份证件参加竞赛，按赛项规定的时间、顺序、地点参赛。
3. 参赛选手应认真学习领会本次竞赛相关文件，自觉遵守大赛纪律，服从指挥，听从安排，文明参赛。

4. 竞赛须严格遵守安全操作规程和文明生产规则，爱护竞赛场地的设备、仪器等，不得人为损坏仪器设备。一旦出现较严重的安全事故，经裁判长批准后将立即取消其参赛资格。

5. 参赛选手请勿携带一切电子设备、通讯设备及其他资料进入赛场。

6. 竞赛时，在收到开赛信号前不得启动操作，各参赛队自行决定分工、工作程序和时间安排，在指定工位上完成竞赛项目，严禁作弊行为。

7. 竞赛完毕，选手应全体起立，结束操作。将资料和工具整齐摆放在操作平台上，经工作人员清点后方可离开赛场，离开赛场时不得带走任何资料。

8. 在竞赛期间，未经组委会的批准，参赛选手不得接受其他单位和个人进行的与竞赛内容相关的采访。参赛选手不得擅自公布竞赛的相关信息。

9. 各竞赛队按照大赛要求和赛题要求提交竞赛成果，禁止在竞赛成果上做任何与竞赛无关的记号。

10. 按照程序提交竞赛结果，并与裁判一起签字确认。

#### （四）工作人员须知

1. 服从赛项组委会的领导,遵守职业道德、坚持原则、按章办事,切实做到严格认真,公正准确,文明执裁。

2. 以高度负责的精神、严肃认真的态度和严谨细致的作风做好工作。熟悉竞赛规则，认真执行竞赛规则，严格按照工作程序和有关规定办事。

3. 佩戴裁判员胸卡，着裁判员服装，仪表整洁，语言举止文明

礼貌，接受仲裁工作组成员和参赛人员的监督。

4. 须参加赛项组委会的赛前执裁培训。

5. 竞赛期间，保守竞赛秘密，不得向各参赛队领队、指导教师及选手泄露、暗示大赛秘密。

6. 严格遵守竞赛时间,不得擅自提前或延长。

7. 严格执行竞赛纪律，不得向参赛选手暗示解答与竞赛有关的问题，更不得向选手进行指导或提供方便。

8. 实行回避制度，不得与参赛选手及相关人员接触或联系。

9. 坚守岗位，不迟到，不早退。

10. 监督选手遵守竞赛规则和安全操作规程的情况，不得无故干扰选手竞赛，正确处理竞赛中出现的问题。

11. 遵循公平、公正原则,维护赛场纪律,如实填写赛场记录。

## 十八、资源转化

在大赛组委会的领导与监督下，赛后 30 日内向大赛组委会办公室提交资源转化方案，半年内完成资源转化工作。

（一）赛项资源转化的内容是赛项竞赛全过程的各类资源，包括但不限于：

1. 竞赛样题、试题库；
2. 竞赛技能考核评分案例；
3. 考核环境描述；
4. 竞赛过程音视频记录；
5. 评委、裁判、专家点评；
6. 优秀选手、指导教师访谈。

### （二）版权归属

各赛项组委会组织的公开技能比赛，其赛项资源转化成果的版权

由金砖大赛组委会和赛项组委会共享。

### （三）资源的管理

赛项资源转化成果由大赛组委会统一管理，会同赛项承办单位、赛项有关专家，编辑出版有关赛项试题库、岗位典型操作流程等精品资源。

### （四）资源的使用

赛项资源转化成果将为未来技能训练基地、国际训练营和技能护照培训考试提供支持。